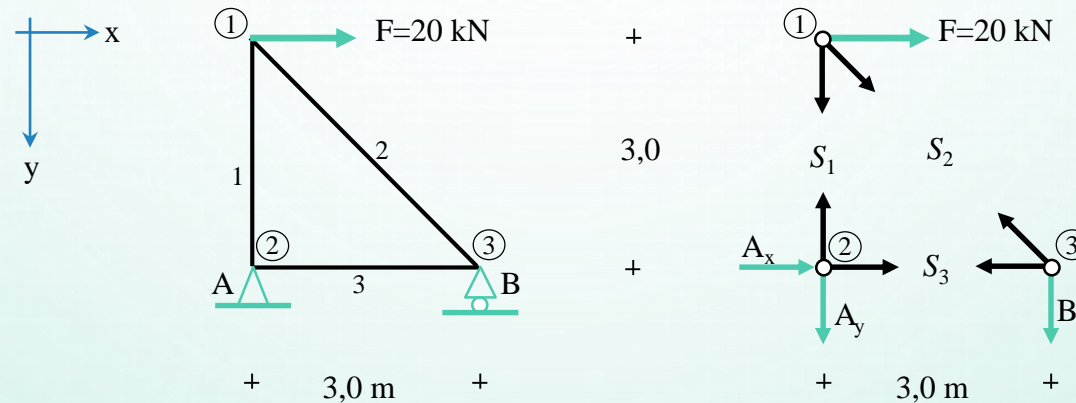


# BSC – 2017

## ZÁRÓVIZSGA TÉTELEK

15 TÉTEL: SÍKBELI RÁCSOS TARTÓ ELMOZDULÁSAINAK MODELLEZÉSE. A KOMPATIBILITÁSI EGYENLET TARTALMA RUGALMAS ÉS MEREV MEGTÁMASZTÁSOK ESETÉBEN. A SZERKEZET ÁLLAPOTEGYENLETE. A MEREVSÉGI MÁTRIX FOGALMA ÉS TARTALMA RÁCSOS TARTÓK ESETÉBEN. MEGHATÁROZÁSÁNAK MÓDSZEREI.

# RÁCSOS TARTÓK MEGOLDÁSA MÁTRIXEGYENLETEKKEL



- CSOMÓPONTI MÓDSZER:

- CSOMÓPONTI EGYENLŐSÉGEK:  $\sum_i F_{ix} = 0, \sum_i F_{iy} = 0$

(csomópont szám x szabadsági fokok száma)

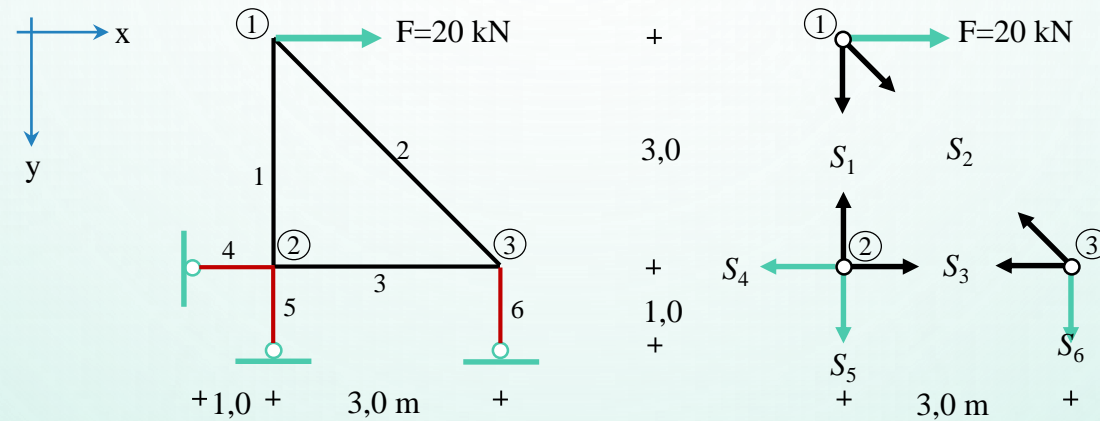
- AZ EGYENLET RENDSZER:

- $\mathbf{G}\mathbf{s} + \mathbf{q} = \mathbf{0}$
- $\mathbf{G}_R\mathbf{s} + \mathbf{q}_R = \mathbf{0}$

$\mathbf{G}$ : geometriai mátrix  
 $\mathbf{s}$ : rúderők vektora  
 $\mathbf{q}$ : teher vektor

Csak statikailag határozott tartók esetén van közvetlen megoldása!

# RÁCSOS TARTÓK MEGOLDÁSA MÁTRIXEGYENLETEKKEL



- RUDAS MEGTÁMASZTÁSSAL:

- CSOMÓPONTI EGYENLŐSÉGEK:  $\sum_i F_{ix} = 0, \sum_i F_{iy} = 0$

(csomópont szám x szabadsági fokok száma)

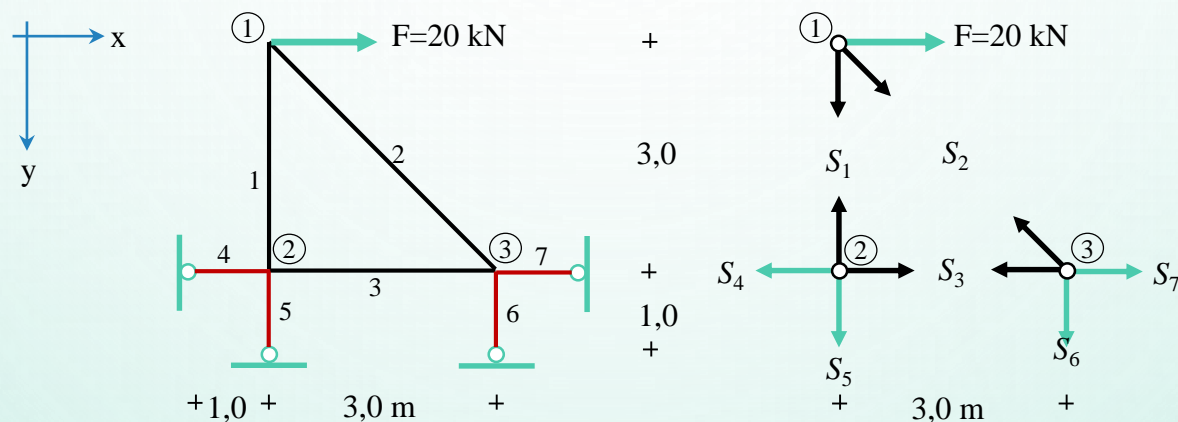
- THE EQUATION SYSTEM:

- $\mathbf{Gs} + \mathbf{q} = \mathbf{0}$

$\mathbf{G}$ : geometriai mátrix  
 $\mathbf{s}$ : rúderők vektora  
 $\mathbf{q}$ : teher vektor

Csak statikailag határozott tartók esetén van közvetlen megoldása!

# RÁCSOS TARTÓK MEGOLDÁSA MÁTRIXEGYENLETEKKEL



- STATIKAILAG HATÁROZATLAN TARTÓK ESETÉBEN A KOMPATIBILITÁSI EGYENLETEKRE IS SZÜKSÉG VAN:

- $\mathbf{G}\mathbf{s} + \mathbf{q} = \mathbf{0}$
- $\mathbf{G}^T\mathbf{v} + \mathbf{F}\mathbf{s} + \mathbf{t} = \mathbf{0}$

(csomópont szám x szabadsági fokok száma)

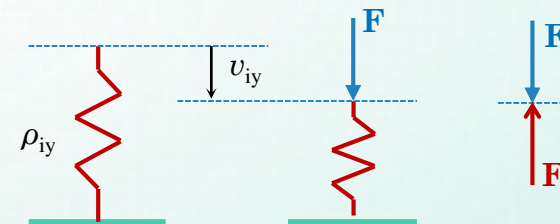
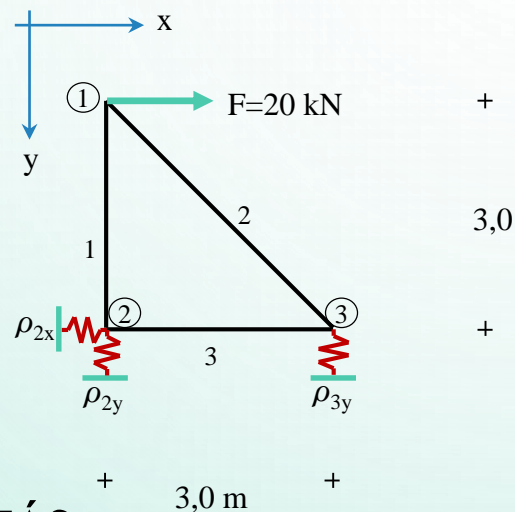
(rudak száma)

- AZ ÁLLAPOT-EGYENLET:

$$\begin{bmatrix} \mathbf{G}^T & \mathbf{G} \\ \mathbf{F} & \mathbf{0} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{v} \\ \mathbf{s} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \mathbf{t} \\ \mathbf{q} \end{bmatrix} = \mathbf{0}$$

$\mathbf{v}$ : csomóponti elmozdulások vektora  
 $\mathbf{t}$ : kinematikai terhek vektora

# RÁCSOS TARTÓK MEGOLDÁSA MÁTRIXEGYENLETEKKEL



- RUGÓS ALÁTÁMASZTÁS:

- AZ EGYENLŐSÉGI EGYENLETEK:  $\mathbf{Cv} + \mathbf{GS} + \mathbf{Q} = \mathbf{0}$

- A KOMPATIBILITÁSI EGYENLETEK:  $\mathbf{G}^T\mathbf{V} + \mathbf{FS} + \mathbf{T} = \mathbf{0}$

- AZ ÁLLAPOT-EGYENLET:

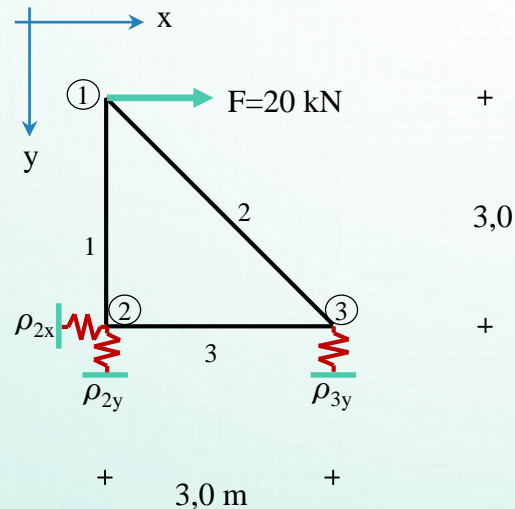
- $\begin{bmatrix} \mathbf{C} & \mathbf{G} \\ \mathbf{G}^T & \mathbf{F} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{v} \\ \mathbf{s} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \mathbf{q} \\ \mathbf{t} \end{bmatrix} = \mathbf{0}$

Statikailag határozott és határozatlan tartókra is megoldható!

# RÁCSOS TARTÓK MEGOLDÁSA MÁTRIXEGYENLETEKKEL

$$\mathbf{K}_r = \begin{bmatrix} \mathbf{K}^r_{ii} & \mathbf{K}^r_{ij} \\ \mathbf{K}^r_{ji} & \mathbf{K}^r_{jj} \end{bmatrix}$$

Elemi merevségi mátrix



+  
3,0  
+

$$\mathbf{K} =$$

	1	2	3
1	$\mathbf{K}^1_{ii} + \mathbf{K}^2_{ii}$	$\mathbf{K}^1_{ij}$	$\mathbf{K}^2_{ij}$
2	$\mathbf{K}^1_{ji}$	$\mathbf{K}^1_{jj} + \mathbf{K}^3_{ii}$	$\mathbf{K}^3_{ij}$
3	$\mathbf{K}^2_{ji}$	$\mathbf{K}^3_{ji}$	$\mathbf{K}^2_{jj} + \mathbf{K}^3_{jj}$

Szerkezeti merevségi mátrix

(csomópont szám x szabadsági fokok száma)

## • **K** MEREVSÉGI MÁTRIXSZAL:

•  $\mathbf{s} = -\mathbf{F}^{-1}(\mathbf{G}^T \mathbf{v} + \mathbf{t})$  ← KOMPATIBILITÁSI EGYENLETBŐL

•  $\mathbf{K} = \mathbf{G}\mathbf{F}^{-1}\mathbf{G}^T - \mathbf{C}$  ← EGYENSÚLYI EGYENLETBŐL

•  $\mathbf{q}_R = \mathbf{q} - \mathbf{G}\mathbf{F}^{-1}\mathbf{t}$

•  $\mathbf{K}\mathbf{v} = \mathbf{q}_R$  ← ÁLLAPOT EGYENLET